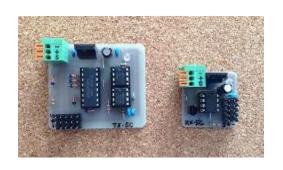
水中ロボコン用有線コントロール回路

送信機 TX-5D • 受信機 RX-5D 取扱説明書

(2015.02.15)



<<送信機 TX-5D>>

送信機 TX-5D はプロポ送信機のトレーナー信号(5ch)を模擬的に発生するものです。カウンター IC(74HC4017)とタイマー IC(NE555)で矩形パルスを 5 ch分発生させ、そのパルス長はそれぞれの ch の $10K\Omega$ のボリュームで調節します。CH1~CH4 までは2系統ゲームスティック2個で置換えられます。 また固定抵抗器でスイッチ切り替え操作方式にも変更できます。

「送信機仕様]

使用 IC:74HC4017 • NE555 • LM358. BEC:5V1A

基板サイズ: L50 x W45 x H15 重量約 15g (ボリュームx 5 含まず)

使用電圧:6V~12V (電源共有または別電源可能)

プロポモード(5 ch) 電源表示 LED: 青色

<<受信機 RX-5D>>

送信機からの信号を PIC マイコンで分別して 1~5ch のサーボ用コネクタピンに出力します。 よってコネクタには市販の R/C 用サーボあるいはスピコン、R/C スイッチ等をそのまま接続できます。

ただし、スピコンに BEC 回路が搭載されている場合、電源回路同士の干渉を防止するためにスピコンのコネクターの電源線(赤線)を外す必要があります。

またプロポのトレーナー信号で使用できる方式にしてありますので、送信機 TX-5D の 代わりにプロポ送信機で操作することも可能です。(その場合、プロポ・トレーナーケー ブルの(+)電源線(赤色)は接続しませんので注意してください。)

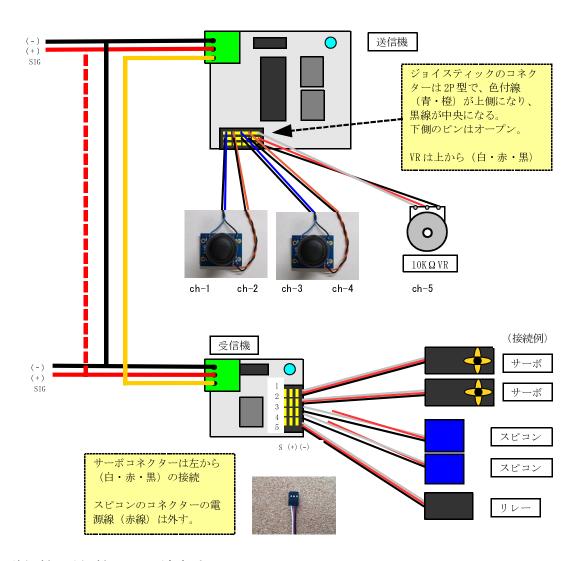
[受信機仕様]

使用 IC:PIC 12F675, BEC:5V1A

基板サイズ: L30 x W30 x H15 重量約8g

使用電圧:6V~12V (電源共有または別電源可能)

プロポモード(5 ch) 電源表示 LED: 青色 送信機電源 6V - 12V 供給端子 上側が (-) 下側が (+) 共通電源を接続しない場合でも、マイナス GND 線は接続しないと信号が伝わらないので注意



<送信機-受信機間の配線方法>

- 1. 信号線はマイナス GND 線と共に上図のように3線のケーブルで接続を行う。 電源 供給は送信機側でも受信機側でも良い。(カメラ搭載用では4線ケーブル使用。)
- 2. 共通電源を使用する場合は上図の赤点線の接続を行う。 電源供給は送信機側でも受信機側でも良い。
- 3. 送信機側と受信機側で個別電源を使用する場合でも、マイナス GND 線を接続しないと信号が伝達されないので注意。